

CHASING M2 S

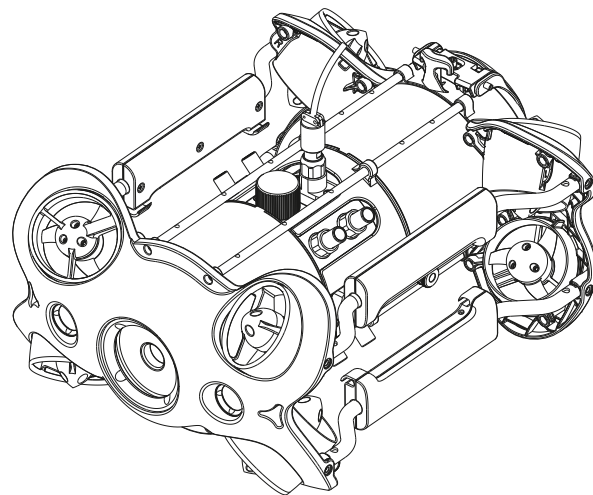
用户手册

V1.0

CHASING

潜 行 创 新

www.chasing.com
support@chasing-innovation.com



CHASING

Contents

EN	User Manual	03
CN	用户手册	17
ES	Manual de Usuario	31

! Disclaimer

EN

Thank you for purchasing the CHASING M2 S underwater drone. Please read this entire document carefully before using the drone. By using this product, you hereby signify that you have read this disclaimer and all instructions carefully and that you understand and agree to abide by the terms and conditions herein.

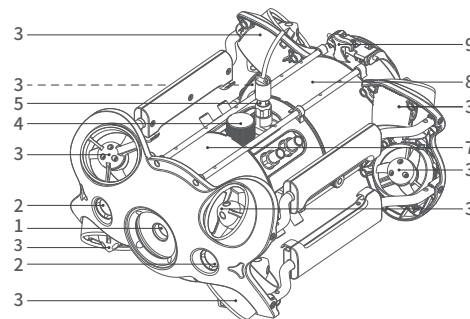
Chasing accepts no liability for damage, injury, or any legal responsibility incurred directly or indirectly from the use of the CHASING M2 S in the following conditions:

01. Damage(s) or injuries incurred when users are drunk, taking drugs, drug anesthesia, dizziness, fatigue, nausea and any other conditions no matter, physically or mentally that could impair your ability.
02. Damage(s) or injuries caused by subjective intentional operations.
03. Any mental overcompensation caused by accident.
04. Failure to follow the guidance of the manual to assemble or operate.
05. Malfunctions caused by refit or replacement with non-Chasing accessories and parts, or unauthorized modification, disassembly, or shell opening not in accordance with official instructions.
06. Damage(s) or injuries caused by using third-party products or fake Chasing products.
07. Damage(s) or injuries caused by misoperation or subjective misjudgment.
08. Damage(s) or injuries caused by mechanical failures due to erosion, aging.
09. Damage(s) or injuries caused by operating the unit with a low battery alert.
10. Damage(s) or injuries caused by operating the drone out of maximum safe range and depth.
11. Damage(s) or injuries caused by knowingly operating the product in abnormal conditions(such as the assembly is not completed, or the main components have obvious faults, obvious defect or missing accessories).
12. Damage(s) or injuries caused by operating the drone in a sensitive zone such as a military area or private waters without official permission.
13. Damage or injury caused by using in bad water conditions (such as high winds, or turbid zone).
14. Damage or injury caused by uncontrollable external factors, including severe collision, tidal wave. swallowed by animal.
15. Damage(s) or injuries caused by infringement such as any data, photo or video material recorded by the use of the CHASING M2 S. 16. Other losses that are not covered by the scope of Chasing's liability.

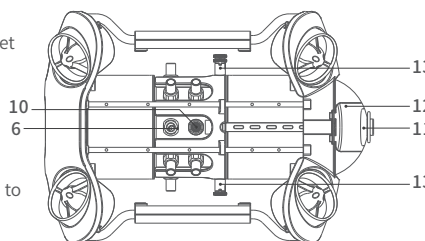
ROV

EN

CHASING M2 S is an innovative industrial underwater ROV, featuring open body design, flagship closed structure, CHASING third-generation anti-stuck motor, intelligent flight control system, and image algorithm. CHASING M2 S can run at a maximum speed of 3 knots, dive into a depth of 100 m, and move around a maximum horizontal radius of 200 m. It can be attached with grabber arm, GOPRO, external LED light, laser scaler and other mounts, as well as internally installed with 4K/12MP EIS camera, 4,000 lumen LED light, detachable/replaceable battery, removable Micro SD memory card, aluminum alloy compact body (less than 4.5KG weight), and manual cable winder (typically equipped) or optional electric winder. The ROV is compact and light, easy to operate, and applicable to various underwater operation scenarios.

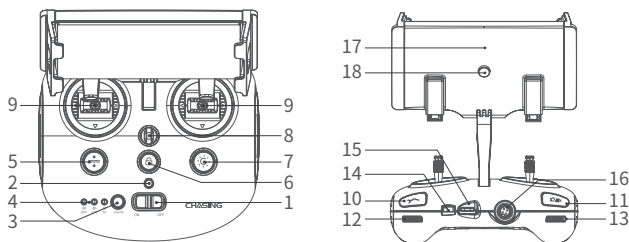


- 1.Camera
- 2.LED lights
- 3.Thruster/ Propeller
- 4.Micro SD slot
- 5.Tether socket / Charging socket
- 6.Sensor
- 7.Main Cabin
- 8.Battery Cabin
- 9.Buckle bracket
- 10.Multi function buttons: used to control accessories
- 11.Battery pull ring
(For battery disassembling)
- 12.Battery fastener
- 13.Battery twistlock knob



Remote controller

EN The Chasing M2 S remote controller had integrated communication and control. It connects directly to the drone via the included tether and connects wirelessly to your mobile phone/tablet via Wi-Fi. It allows the drone to display a live video feed on your phone/tablet, which enables users to control the drone in real-time. The base station's HDMI output can also be used to display a live video feed to a larger screen.



1. Power switch: Turns controller on/off
2. Power Indicator: Green (High power), Blue (Medium power), Red (Low power)
3. Wi-Fi switch button: Short press to switch 5Ghz/2.4Ghz Wi-Fi
4. Signal Indicator:
2.4G : 2.4Ghz Wi-Fi indicator, always on when working
5G: 5Ghz Wi-Fi indicator, always on when working
ROV(drone): Indicates the communication status between the controller and the drone (Steady light indicates successful connection; Blinking light indicates disconnection.)
5. One-key reset: Short press to reposition the ROV return to a horizontal state/
Long press to switch control mode
6. Unlock: Unlock/Lock, current state of the Thruster will show on the App
7. Led Control: On/off led light (0%50%100%)
8. Safety Buckle: Can be used with a safety rope
9. Control Sticks: Used to control the navigation of the ROV
10. Multi function buttons: used to control accessories
11. Photo/Video: Short press to take photos, long press to start / end recording video
12. Right Angel Adjustment: Adjust the roll angle or control the opening and closing of the grabber claw
13. Left Angel Adjustment: Adjust the pitch angle
14. Type-c Port: Direct connection with mobile phone/tablet device
15. HDMI Socket: 1080P HD image real-time output
16. Tether Connection Socket/Charging socket
17. Phone/Tablet Clamp: Used to attach phone/tablet mount to mounting bracket
18. Clamp Button: Pull apart the two ends and put in the phone/tablet, then press this button to tighten

* Note: Do not put the controller in the water to avoid damaging the device, damages caused by water ingress are not covered by the warranty.

Handle indicators introduction

Battery:

Red: 10% ↓ Red light flashes quickly; 10-29% Red light always on.
Blue: 30-69% Blue light always on.
Green: 70-100% Green light always on.

Signal Indicator:

2.4G: 2.4Ghz Wi-Fi indicator, always on when working.
5G: 5Ghz Wi-Fi indicator, always on when working.
ROV: Indicates the communication status between the controller and the ROV (Steady light indicates successful connection, Blinking light indicates disconnection.)

Gesture back Button:

The blue light is always on when the ROV is in a non-horizontal position.

Unlock Button:

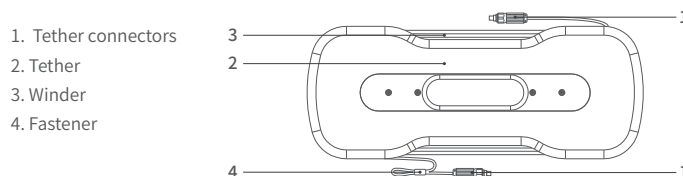
Locking: No lights ; Unlocking: Blue light on.

Led Control Button:

Bright light: Blue light always on; Low light: Blue light flash; No light: Blue light off.

100/200 meters Tether & Winder

The tether is used to connect the drone and the remote controller The winder is used to store the tether.



* Warning: • Do not put exposed (unconnected) tether into the water or plashing liquid to the tether.
• Check whether the O-ring on the tether connector pre-dive, make a replacement when it is missed or damaged.

Installation & Connection

EN

1 Download CHASING GO1 App

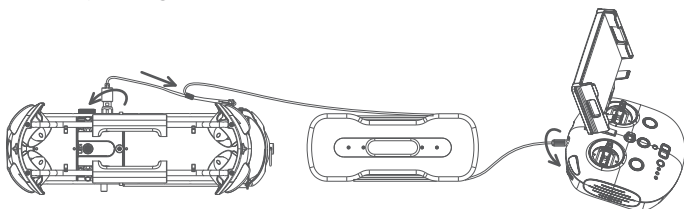
CHASING GO1 App:

Scan the following QR code or visit the IOS APP Store/Google Play/Chasing website for downloading.
(For IOS 9.0 or later/Android version 4.4 or later)



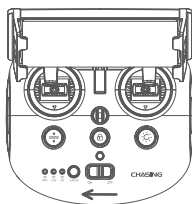
2 Connect ROV with Remote Controller

- Insert one end of the tether connector into the remote controller connector socket.
- Reserve a suitable length and hang the Buckle on the Buckle Bracket, and make it tension.
- Insert the other end of the tether connector to the ROV.
- Securely hand-tighten both connectors.



3 Start (turn on) the ROV

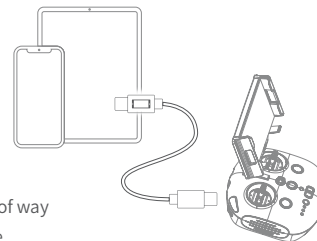
- Turn on the remote controller power button.
- A few seconds later, the remote controller's indicator lights up, 5G or 2.4G light will be always on. The drone LED lights will flash shortly, accompanied by three self-tests sounds.
- Check all the connectors and lights pre-dive, and unlock the ROV when everything is ready underwater.



4 Connect remote controller to your phone/tablet

Method 1: USB Direct Cable Connection

Choose an appropriate remote controller cable based on the type of mobile device. A Lightning connector cable, micro USB cable, and TYPE-C cable are included in the packaging. Connect the end of the cable with the mobile phone logo to the mobile device.

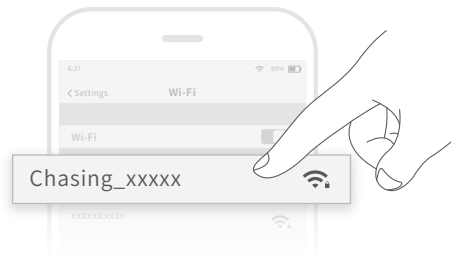


Note: * It is recommended to use this kind of way to connect mobile phone/tablet and remote controller.* If the connection fails, please try to turn off your phone's Wi-Fi and mobile network. If still fails, it may be a phone/ tablet compatibility problem. Please select method 2 Wi-Fi connection. * The remote controller type-c port and attached remote controller cables do not support charging.

* 2 Warning: Check whether the O-ring on the tether connector pre-dive. If it is missed or damaged, please replace it in time.

Wi-Fi Connection

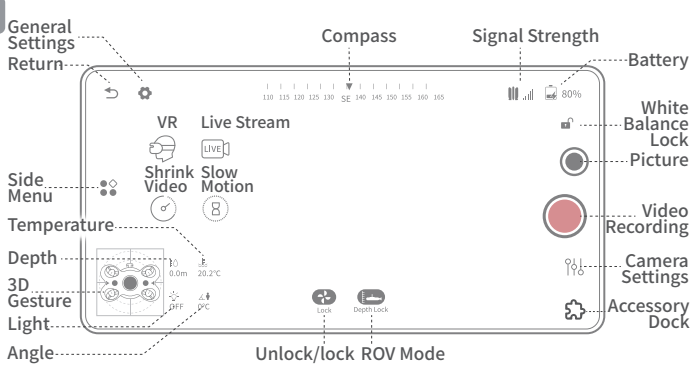
- On the Phone/Tablet, go to Wi-Fi settings.
- Wait for 5-10 seconds and the Chasing_xxxx network will appear as an option.
- Click to connect and enter the Wi-Fi password: 12345678



EN

5 App interface Introduction

Open the APP and enter the camera, you will see the real-time scene transmission.



* Note: 1. As the drone will connect to the 2.4G Wi-Fi by default, you can switch to 5G Wi-Fi to get a better experience. (Turn on 5Ghz in the Settings-ROV, the drone's Wi-Fi will automatically restart, and you may need to re-connect to the Gladius Wi-Fi).

2. You could check more guidance videos on the website page <https://www.chasing.com/>, or you could contact the global support team with any questions : support@chasing-innovation.com

6 Drop the ROV into Water

- Grasp the grips on both sides of the ROV with both hands and gently throw the ROV into the water.
- Unlock the Thruster(motors) to dive.
- For a better experience, it is recommended to ensure that the water depth exceeds 1 meter.

Video and Photo Download

Connect Wi-Fi

- Connect the ROV with remote controller by the tether, Switch remote controller power button to on.
- Find the Chasing_xxxxxx Wi-Fi on the phone/tablet/laptop Wi-Fi list.
- Input M2 S Wi-Fi Password : 12345678



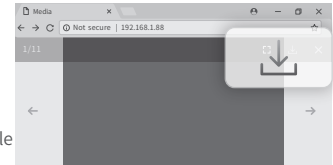
Download to Phone/Tablet

- Open CHASING GO1 App, click the Media button in the lower right corner.
- Find the video/photo that you want to download. Click the download button and the image will be saved directly to the phone/tablet's photo album (Download folder).



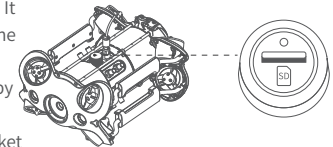
Download to Computer(laptop or the computer which could use Wi-Fi)

- Open the web browser and type IP address: 192.168.1.88
- Find the video/photo that you want to download. Click the download icon and save, then the images will generally save in the Download folder.
- It is recommended to use Firefox or Google Chrome browser for better experience.



Micro SD card copy

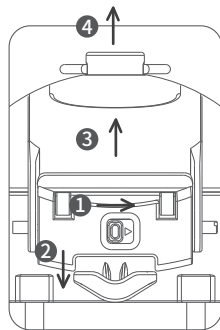
- Remove the cover on the SD card socket counter clockwise, then open the waterproof rubber plug, and gently press the SD card. It will pop up automatically, then remove the SD card.
- Read the SD card in a Card reader, and copy the images with computer.
- Insert the SD card back to the SD card socket after copying the images, press gently to ensure the SD card and waterproof rubber plug are locked, and tighten the cover clockwise downward.



Disassemble and Install the Battery compartment

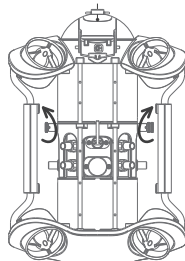
a Disassemble:

- 1) Turn the knobs on both sides of the fuselage 90° to the shallow card slot;
- 2) Turn the switch ① on the slider to the left, and pull the lock assembly upwards while holding the chute ②;;
- 3) Pull the lower sides of the pressure plat③, by hand, pull down to deform the pressure plate ③, and make the buckle come off the rear bracket.
- 4) Pull the Battery compartment slowly to pull it out.



b Install:

- 1) Rotate the knobs on the both sides of the fuselage 90° to the deep card slot;
- 2) Slowly install the Battery compartment along the chute under the fuselage. Press down hard until you hear a "click" sound, and the knobs close in place.
- 3) Pull the lower sides of the Pressure Plate by hand, pull down to deform the Pressure Plate ③, make the buckle fasten on the rear bracket;



- 4) Press down firmly on the chute of the locking assembly. When you hear a "click" sound, the buckle is snapped into place properly, then the installation is complete.

- * Warning: 1. Before removing or installing the Micro SD card, please switch remote controller power button to off, and wipe off the water on the ROV;
2. Check the O-ring on the tether connector, please be sure the O-ring cannot be squeezed out when tightening the cover. If it is missed or damaged, please replace it in time.

Navigation

M2 S has 8 Vectored Thrusters layout which allows OMNI movement (up, down, left and right, back and forth, pitch, roll, and pan) in all directions. The default is basic control mode, suitable for beginners. Navigation attitude and remote control are as follows:

Remote Controller	Rov (Flight Direction)	Remote Controller	Rov (Flight Direction)
Left Joystick 	Forward/backward 	Left Joystick 	Turn Left / Right
Right Rocker 	Pan Left and Right 	Right Rocker 	Up / Down
Scroll the Left Wheel 	Turn the Dial To Adjust the Pitch Attitude 	Scroll the Right Wheel 	Turn the Dial To Adjust The Roll Attitude, Release to Fix Status

If necessary, users can switch modes by long pressing the "One-key reset" button of the remote controller. When switching to the advanced mode, the ROV can achieve all-round full-freedom movement. The advanced mode is based on the first-person perspective.

* Note: in the basic mode, the maximum Angle of pitch and roll is about 80 degrees.

Charging Guidance

ROV & Remote Controller

Adapter (25.2V 2.9A) : It is a 3 in 1 charger that could charge the ROV, Remote Controller, Battery Cabin & E-reel,
Red light indicates Charging, green light indicates fully charged.

Motor replacement

EN If the motor fails to work due to rusting or sticking, please visit <http://www.chasing.com> to view the teaching video of "Motor Replacement" and follow the steps to replace the motor by yourself.
For any questions, please seek for global technical support directly via emailing to upport@chasing-innovation.com.

Specifications

ROV

Size	15*10.5*6.5 inch
Weight	4.5kg
Battery	97.68Wh
Maximum Depth	328 ft
Maximum Speed	1.5 m/s (3 Knots))
Battery Life	≤4h (Depend on working condition)
Battery Cycle	>300times
Operating Temperature	14°F~113°F

Dimmable LED Lights

Brightness	2 x 2000lm
Color Temperature	5000K~5500K
CRI	85
Dimming	Three adjustable

Sensor

	Three-axis gyroscope
IMU	acceleration
	compass
Depth Sensor	< ±0.25m
Temperature Sensor	< ±2°C

Remote Controller

Size	6.3*6.1*4.9 inch
Weight	0.685kg
Battery capacity	2500mAh
Battery life	≥6H (Depend on working condition)
Wireless	Wi-Fi
HDMI	1080P
TYPE-C	USB communication

Tether & Winder

328ft Version (100M)	1.8kg
656ft Version(200M)	2.5kg

Adapter

Adapter	2.9A/25.2V
ROV Charging time	2.5h
Remote controller charging time	2h

Camera

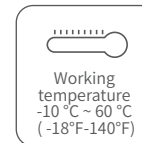
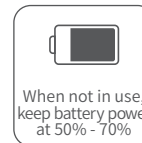
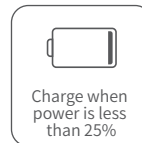
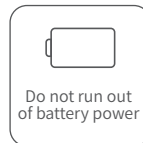
CMOS	1/2.3
Aperture	F2.8
Focal Length	3.2mm
ISO Range	100-6400
Field of View	150°
Maximum Image Resolution	12M
Image File Types	JPEG/DNG
	4K UHD:3840*2160 30fps
Normal video	FHD:1920*1080 25/30/50/60/100/120fps
	720P: 8x (240fps)
Slow motion video	1080P:4x (120fps)
Time-lapse video	4K/1080P
Video Maximum Stream	60M
Video Type	MP4
micro SD Card Memory	Standard 128G (maximum support 512G)

Maintenance and Precautions

1 Navigation Safety



2 Battery Protection



③ Charging Protection

- Only use the Chasing standard adapter.
- Red light means charging.
- Green light means fully charged.

④ Thruster/ Propeller



- Do not touch the propellers of the Thruster
- Do not unlock the Thruster for more than 30 seconds in the air to avoid overheating
- After using the ROV in the salt water, please put it in fresh water for about 1 hour and turn it on, let the drone run for 10 minutes to discharge the salt, and try out the water after cleaning with a towel.

⑤ Connector Sockets /Tether Connectors

- Check the Connector socket and tether pre-dive, keep dry and clean. Salt and moisture may cause corrosion of the connector. Be sure to wash the socket with fresh water if the interface has water stains, and make the connectors dry after cleaning.

⑥ O-ring

- Check whether the O-ring on the tether connector/Battery socket/SD card socket pre-dive, and make a replacement when it is missed or damaged.
- It is recommended to grease the o-ring at the interface seal for maintenance each time when the battery cabin and Micro SD card are removed and installed.

Other

- Do not turn on the LED lights before entering the water to avoid damages.
- Check if the Thrusters/propellers are getting stuck by seaweed or external matters, rinse the ROV with fresh water and then dry and put it back in the packing box.
- Remote control cannot be washed with water, please clean it with towel.
- The pull ring at the end of the battery can only be used to remove the battery, not to lift the ROV, otherwise it may damage the ROV.
- Do not place heavy objects on drone or accessories to avoid possible damage.
- People under the age of 16 should only use this drone under adult supervision.
- When not in use, please do not expose the drone and accessories under sunlight. Store it in a cool place or in a special box.
- Chloride or other chemicals can erode Chasing M2 S. Do not use if the pool is under high chlorine level.
- Before you remove the battery compartment, make sure to unlock the buckle for the battery compartment. If you lift the battery compartment by using excessive force, the battery compartment may be damaged, and this damage falls out of the scope of the after-sales warranty.

Support

If you have any questions or technical issues, send an email to the aftersales services of Chasing or contact us on the official website.

Aftersales support on the official website: <https://www.chasing.com/> >> Contact us >>
Online Customer Support >>Click here

Aftersales service email addresses:

support01@chasing-innovation.com for Europe, support02@chasing-innovation.com for Asia and Oceania, and support03@chasing-innovation.com for South America, North America, and Africa.

CHASING

This guide may be updated without notice.

Visit the Chasing official website for the latest version: <https://www.chasing.com>

❗ 免责声明

CN

任何用户在使用CHASING M2 S潜航器之前, 请仔细阅读本声明。一旦使用本产品, 即视为对本声明全部内容的认可和接受。

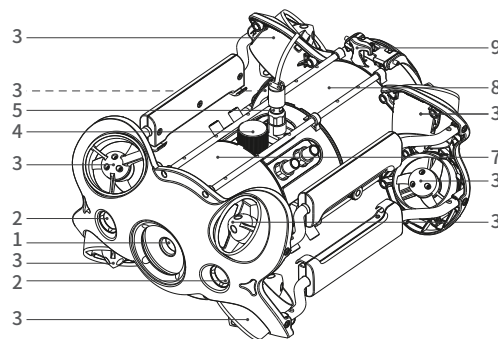
使用本产品时, 因下列原因造成人身伤害, 财产损失等(包括直接或间接损失), 潜行创新不承担赔偿责任:

- 1) 操控员在身体或精神状况不佳的情况下使用, 造成的损害。
- 2) 操控员的主观故意造成人身伤害, 财产损失等。
- 3) 因事故发生而引起的任何有关损害的赔偿。
- 4) 未按本手册的正确引导对本产品组装或操控。
- 5) 自行改装或更换非潜行创新生产的配件或零件, 致使整个潜航器运行不良而造成的其他损害。
- 6) 使用非潜行创新生产的产品或仿制潜行创新的产品, 造成的损害。
- 7) 操控员操作失误或主观判断失误造成的损害赔偿。
- 8) 潜航器自然磨损、朽蚀、线路老化等问题造成潜航器的运行不良。
- 9) 潜航器发出低电量警报, 仍不收回潜航器, 导致潜航器失联。
- 10) 明知潜航器处于非正常状态【如主要部件发生明显故障、配件存在显而易见的缺损或缺失】, 仍强制入水, 而造成的损害。
- 11) 未经官方许可, 潜航器处于军事管理区、公海区域等敏感水域而造成损害。
- 12) 在恶劣水质(如狂风巨浪、泥沙浑浊)下运行潜航器。
- 13) 潜航器遭遇激烈碰撞、海啸、生物吞食等不可控情况。
- 14) 操控员使用潜航器取得的任何影像资料, 因侵权而发生的损害。
- 15) 其他不属于潜行创新责任范围内的损失。

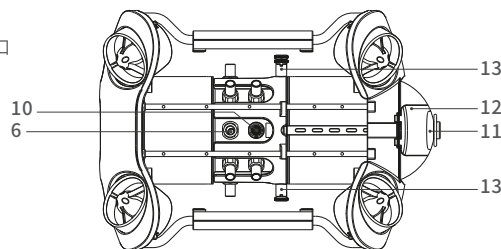
潜航器

CN

CHASING M2 S行业级水下机器人全面革新, 采用开放式机身设计、旗舰级密封结构、CHASING第三代防卡沙电机、智能飞控系统和图像算法。CHASING M2 S最大航速3节、深度100米、最大水平半径200米。支持机械臂、GOPRO、外置LED灯和激光卡尺等多种挂载。内置4K/1200万像素EIS防抖相机、4000流明LED灯、可拆卸/可更换电池, 可插拔Micro SD存储卡、铝合金紧凑型机身(重量小于4.5KG), 标配可排线式手动绕线器, 选配电动绕线器。整机小巧轻便, 操作简单易用, 适用各种水下作业场景。



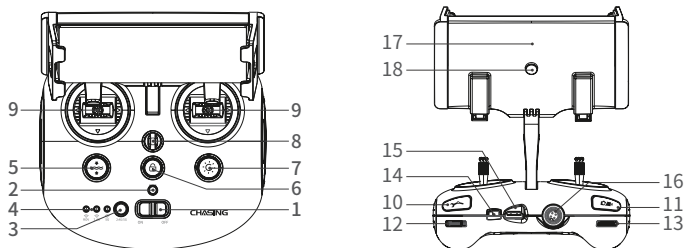
1. 摄像头
2. LED灯
3. 推进器
4. Micro SD卡接口
5. 浮力线接口/充电口
6. 传感器
7. 控制舱体
8. 电池舱
9. 挂扣支架
10. 外设接口
11. 电池舱拉环
(仅用于拆卸电池舱时使用)
12. 电池舱紧固压板
13. 电池舱锁扣旋钮



遥控器

CN

CHASING M2 S遥控器是一款集通讯和控制于一体的专业遥控器,能让手机/平板设备通过其提供的Wi-Fi信号与潜航器连接,能够实时控制机器和返回拍摄的画面,支持HDMI1080P高清视频输出。



1. 电源开关:开/关遥控器电源
2. 电源指示灯:绿灯(高电量);
蓝灯(中电量);红灯(低电量)
3. Wi-Fi切换键:切换2.4G/5G Wi-Fi
4. 指示灯:ROV/2.4G/5G
5. 一键回正:任意姿态下,可回至水平状态,长按进行操控模式切换
6. 解锁:解锁/锁定电机,可在App中确认电机当前状态
7. 补光灯:开/关补光灯(0%50%100%)
8. 安全扣:可附安全绳使用,以防掉落
9. 摇杆:操控潜航器航行,具体操作参考航行姿态
10. 多功能按键:用于控制配件
11. 录像/拍照:短按拍照;长按开始/结束录像
12. 右拨轮:调节横滚角度;控制机械臂开合
13. 右拨轮:调节横滚角度;控制机械臂开合
14. TYPE-C接口:与手机/平板设备直连通讯
15. HDMI接口:1080P高清实时图像输出
16. 连接线插座/充电插座
17. 手机/平板夹:用来固定手机/平板设备,拉开两端可将设备放入,按下背面按钮即可收紧设备
18. 夹钳按钮:将两端拉开,放入手机/平板电脑,然后按下此按钮以拧紧

* 注:由于浸入液体而导致的损坏不在保修范围之内。

手柄指示灯

CN

电池:电量指示灯,有三种颜色状态

红色:10% 以下红灯快闪; 10-19% 红灯慢闪; 20-29% 红灯常亮
蓝色:30-69% 蓝灯常亮
绿色:70-100% 绿灯常亮

2.4G: 2.4G Wi-Fi 指示灯,工作状态下常亮

5G: 5G Wi-Fi指示灯,工作状态下常亮

ROV: 手柄与潜航器之间的通讯

闪烁:未连接

常亮:连接

一键回正键:当机器姿态处于非水平状态时,蓝灯常亮

解锁键:解锁后,蓝灯常亮

补光灯键:补光灯高亮,蓝光常亮

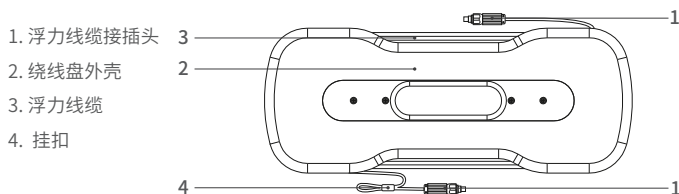
补光灯低亮,蓝光闪烁

补光灯关闭,蓝灯熄灭

100/200米 浮力线&绕线盘

绕线盘用于收纳浮力线缆。

浮力线用于连接潜航器和手柄。



* 注:请勿将未连接机器的浮力线缆接头放入水中或泼溅液体;检查浮力线接头上的O型密封圈是否掉落或破损,如缺失或破损请及时更换。

安装与连接

CN

① 安装CHASING GO1 App

CHASING GO1 App:

(适用于iOS 9.0/Android 4.4及以上版本)

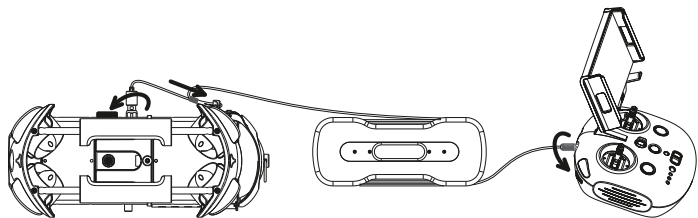
扫描下方二维码下载或者访问 iOS App Store/

Google Play/潜行官网进行下载。



② 连接潜航器和遥控器

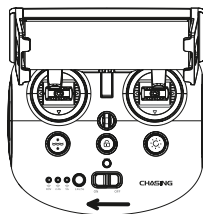
将浮力线接插头接到潜航器上, 预留合适长度后, 将线缆头部的挂扣挂在机器尾部的挂扣支架上并收紧, 另一端连接遥控器同样拧好紧固螺母。



*注: 检查浮力线接插头上的O型密封圈是否掉落或破损, 如缺失或破损请及时更换。

③ 开机

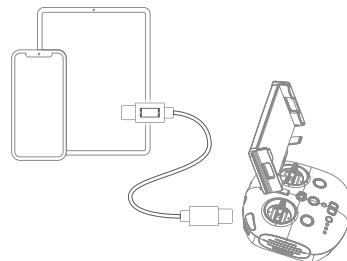
打开遥控器的电源开关 (ON/OFF) 开机后, 手柄电量指示灯亮起, 5G 或者 2.4G 指示灯常亮, ROV 指示灯常亮。同时潜航器响起三次电机自检声。



*注: 自检声响起, 可以通过解锁键解锁机器操控。为了安全及体验, 请将机器放入水中, 一切准备就绪之后解锁潜航器。

④ 连接遥控器和手机/平板

链接方式一: 遥控器数据转接线连接
将附赠的遥控器数据转接线连接遥控器和手机/平板 (可根据移动设备接口类型选择相应接口的遥控器数据转接线), 将印有手机图案的一端连接手机/平板。



CN

- *注: 1. 若您的手机/平板连接不成功, 请先尝试关闭手机/平板的Wi-Fi; 若仍连接不成功, 再尝试关闭手机/平板的蜂窝数据。
- 2. 如果上述方法均不能成功连接, 可能是手机/平板兼容性问题, 请选择方式二: Wi-Fi连接。
- 3. 遥控器TYPE-C接口及附赠的遥控器数据线均不支持充电。

Wi-Fi连接

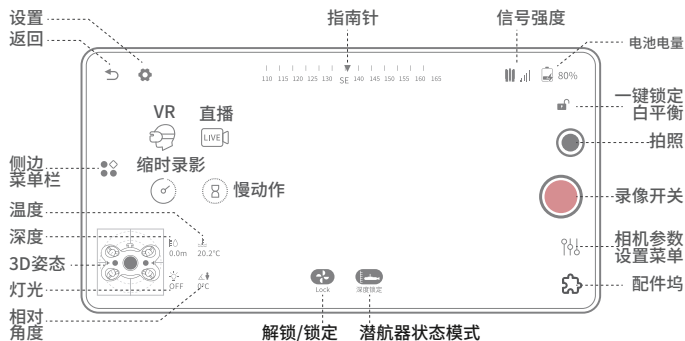
进入手机/平板Wi-Fi连接界面,
等待5-10秒, 连接 Chasing_XXXX,
Wi-Fi密码: 12345678。



5 App界面介绍

CN

打开App选择进入相机,进入到App后会看到机器画面的实时图传。



- * 注: 1. 机器默认2.4G Wi-Fi连接, 为获得更好的使用体验, 您可在“设置-潜航器”点击切换到5Ghz Wi-Fi, 机器Wi-Fi会自动重启, 可能需要重新连接Wi-Fi。
2. 相关教学视频可前往官网查看, 有任何疑问可直接邮件咨询全球技术支持: support@chasing-innovation.com

6 投放机身

投放机身时双手抓紧机器两边握柄, 将机器轻抛入水。解锁电机之后, 开始潜水操作。为了更好的体验, 建议启动前保证水深超过1米。

视频与图片下载

连接Wi-Fi

- 1) 连接好潜航器和遥控器, 打开遥控器电源开关
- 2) 手机/平板Wi-Fi列表中找到: Chasing_XXXX
- 3) 输入密码: 12345678



下载(手机/平板)

- 1) 点击APP主界面右下角图库。

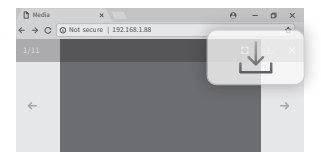


- 2) 找到需要下载的视频/图片, 点击下载按钮, 视频和图片会直接保存到手机/平板相册里, 一般保存在Download文件夹。



下载(电脑)

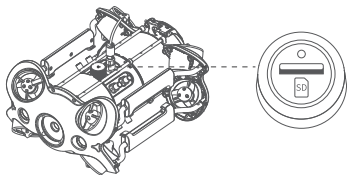
- 1) 打开网页浏览器, 输入IP地址: 192.168.1.88。
- 2) 点击需要的视频或图片, 点击下载图标, 然后点击保存, 一般保存在Download文件夹。
- 3) 为了保障视频和图片的顺利下载, 建议使用火狐浏览器或谷歌浏览器。



Micro SD卡拷贝

CN

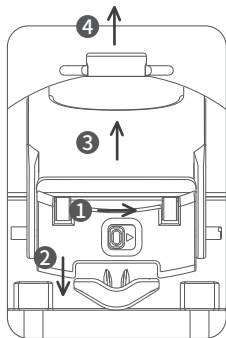
- 1) 沿逆时针将Micro SD卡（下称SD卡）密封盖取下，揭开防水橡胶塞，轻轻按压SD卡自动弹出，取下SD卡；
- 2) 将SD卡插入读卡器等设备中，借用电脑等设备读取SD卡中的照片和视频；
- 3) 拷贝完毕后，将SD卡按图示插回至卡槽，并轻轻按压确保SD卡锁紧，安装好防水橡胶塞，同时把密封盖沿顺时针向下拧紧。



电池舱拆装

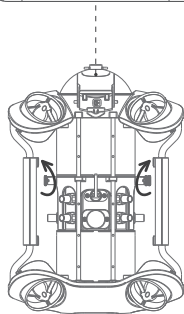
a 拆卸

- 1) 首先将机身两侧电池舱锁扣旋钮旋转90°至较浅的卡槽；
- 2) 用手波动滑块上的开关①，同时扣住滑槽将锁紧组件向上扳动②；
- 3) 用手拽住压板下方两侧，下拉使压板③变形，使卡扣从后支架上脱出；
- 4) 拉电池舱拉环④缓慢将电池舱拉出。



b 安装

- 1) 将机身两侧电池舱锁扣旋钮旋转90°至较深卡槽内；
- 2) 将机身头部朝下放置，沿着机身滑槽装入电池舱，用力下压直到听到“咔嗒”的两声，锁扣旋钮扣合到位；
- 3) 用手拽住压板下方两侧，下拉使压板③变形，使卡扣扣紧在后支架上；
- 4) 将锁紧组件滑槽往下按压，听到“咔嗒”的一声，卡扣扣合到位，电池安装完成。



- * 注：1) Micro SD卡拆卸或安装前，请关闭手柄将潜航器断电，擦干潜航器舱体的水渍；
- 2) 安装Micro SD密封盖时，注意检查Micro SD卡槽的O型密封圈是否掉落或破损，拧紧盖子时O型圈不能被挤压出来，O型圈如缺失或破损请及时更换。

航行姿态

M2 S可以实现上下，左右，前后，俯仰，横滚，平移等360°全方位移动。

M2 S默认为基本模式，适用于初学者，该模式下的航行姿态与遥控器控制关系如下图：

遥控器	潜航器姿态	遥控器	潜航器姿态
左摇杆 	前进/后退 	左摇杆 	左转/右转
右摇杆 	左/右平移 	右摇杆 	上浮/下潜
左滚轮 	俯/仰 	右滚轮 	横滚

用户可通过长按遥控器的“一键回正”键进行模式切换，当切换至进阶模式时，潜航器可以实现360°全方位全自由度运动（进阶模式基于第一人称视角）。

* 注：基本模式下，俯仰与横滚最大角度约80度。

充电指导

潜航器&遥控器：

三合一适配器（25.2V 2.9A）可对潜航器、遥控器、电池舱、电动绕线器充电。

指示灯：

红灯：正常充电；绿灯：充电完成。

CN

电机更换

CN 当电机生锈、卡沙导致无法使用时,请前往官网<http://www.chasing.com>查看

“电机更换”教学视频,按照步骤自行更换电机。

有任何疑问可直接邮件咨询全球技术支持:

support@chasing-innovation.com

规格参数

潜航器

尺寸	380*267*165mm
重量	4.5kg
电池	97.68Wh
最大深度	100米
最大航速	1.5m/s (3节)
续航时间	≤4h
电池循环次数	>300次
工作温度	-10℃至45℃

LED补光灯

亮度	2 x 2000流明
色温	5000K-5500K
CRI	85
调光	三档可调

传感器

	三轴陀螺仪
IMU	加速度计
	罗盘
深度传感器	<±0.25m
温度传感器	<±2℃

手动绕线器

尺寸	296x189x279 mm
重量	2.5kg
最大收纳线缆长度	200m

充电器

充电功率	2.9A/25.2V
潜航器充电时间	2.5h
遥控器充电时间	2h

遥控器

尺寸	160*155*125mm
重量	≈0.685kg
电池	2500mAh
续航时间	≥6h (视使用环境而定)
无线	Wi-Fi 支持
HDMI	1080P 支持
TYPE-C	USB通讯

相机

CMOS	1/2.3
光圈	F2.8
焦距	3.2mm
ISO范围	100-6400
视场角	152°
照片最大分辨率	12M
照片格式	JPEG/DNG
普通录影	4K UHD:3840*2160 30fps FHD:1920*1080 30/60/120fps
慢动作录影	720P: 8x (240fps) 1080P:4x (120fps)
缩时录影	4K/1080P
视频最大码流	60M
视频格式	MP4
SD卡	标配64G(最大支持512G)

保养及注意事项

① 航行安全



开阔海域航行



水质相对清晰
无密集海藻



周边没有密集
无线电、雷达



100m
↓
潜水不超过
100米

② 电池保护



勿耗尽电池电量



电量低于25%
请充电



闲置时保持电池
电量为50%-70%



工作温度
-10℃ ~ 60℃

③ 充电保护

- 请用官方标配的充电器;
- 红灯代表在充电;
- 绿灯代表充电完成。

4 电机/桨叶



请勿触碰旋转的电机桨叶



请勿将电机在空气中空转超过30秒，
以免电机过热损坏

5 浮力线缆

- 使用前检查并保持机身通讯接口和浮力线接口干燥、清洁。由于盐分以及湿气可能导致接口的腐蚀，如果接口进入水渍请务必用淡水冲洗插口，用纸巾或者棉球吸干插口内水分。

6 O型密封圈

- 注意检查电池舱接口、浮力线插头、Micro SD卡槽的O型密封圈是否掉落、破损，如缺失破损请及时更换；
- 建议在每次电池舱、Micro SD卡密封盖拆装时，对接口密封处的O型圈进行润滑脂涂抹保养。

* 注：在海水中使用后，请将机身放入淡水中浸泡至少1小时，并开机运转10分钟，清洗完成后可用清洁布进行擦拭。

其他

1. 下水前，勿将潜航器辅光灯打开，以免烧坏。
2. 每次使用后，请检查电机桨叶是否被海草、渔网等异物缠住，同时使用淡水冲洗主机机身并擦干、晾干，然后放回至包装箱内；
3. 遥控器不能用水冲洗，需用清洁布擦拭；
4. 电池尾部的拉环只能用来拆卸电池，不能用来提机器，否则可能摔坏机器；
5. 勿在机器上放置重物，以免可能会对机身造成损坏。
6. 16岁以下青少年需在大人的陪同下使用本潜航器。
7. 不使用时，勿将机器放阳光下暴晒存放阴凉处或专用箱内。
8. 氯化物或其他化学物质会腐蚀机器；若游泳池含氯较高，切勿在其中使用。
9. 拆卸电池舱前务必要解锁电池舱锁扣，否则暴力拔取导致的人为损坏无法售后保修。

支持

有任何疑问或者技术问题请发送邮件至潜行售后或通过官网客户热线联系我们。

售后客服热线：400-667-6959

售后邮箱地址：support01@chasing-innovation.com--欧洲

support02@chasing-innovation.com--亚洲&大洋洲

support03@chasing-innovation.com--南北美洲&非洲

CHASING
潜 行 创 新

本指南如有更新，恕不另行通知。

您可以进入潜行官网查询最新版本：<https://www.chasing.com>

! Renunciar

ES

Gracias por comprar el ROV/Drone submarino CHASING M2 S. Por favor, lea este manual cuidadosamente antes de usar su M2 S. Al utilizar este producto, usted acepta que ha leído este manual de usuario de responsabilidad y todas las instrucciones cuidadosamente y que usted entiende y acepta cumplir con los términos y condiciones del presente documento.

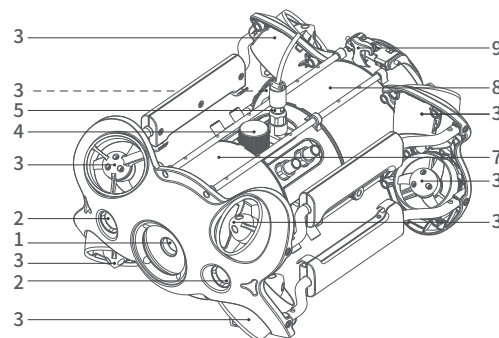
Chasing no acepta ninguna responsabilidad por daños, lesiones o cualquier responsabilidad legal incurrida directa o indirectamente del uso del CHASING M2 S en las condiciones siguientes:

01. Daños o lesiones causadas en uso inadecuado o en estado de ebriedad, drogas, anestesia de drogas, irritabilidad en ocular, cansancio, fatiga, náuseas o cualquier otra condición no importa física o mentalmente que podría afectar sus capacidades.
02. Daños o lesiones causados por operaciones intencionales.
03. Cualquier sobrecompensación mental causada por accidente.
04. No seguir las instrucciones del manual para montar u operar el M2 S.
05. Mal funcionamiento causadas por reacondicionamiento o reemplazo de accesorios y piezas que no son de uso del M2 S, o siendo estas modificaciones, desmontaje o apertura no autorizada de la carcasa no de acuerdo con las instrucciones oficiales del fabricante.
06. Daños o lesiones causados por el uso de productos de terceros o productos falsos de Chasing.
07. Daños o lesiones causados por una mala operación o un error de juicio subjetivo.
08. Daños o lesiones causados por fallas mecánicas debido a la erosión, el envejecimiento.
09. Daños o lesiones causados por el funcionamiento de la unidad con una alerta de batería baja.
10. Daños o lesiones causados por el manejo del dron fuera del máximo alcance seguro y profundidad.
11. Daños o lesiones causados por operar el producto a sabiendas en condiciones anormales Como el ensamblaje no está completo, o los componentes principales tienen fallas obvias, (defecto obvio o falta de accesorios).
12. Daños o lesiones causados por el funcionamiento del M2 S en una zona sensible, como una zona militar o aguas privadas sin permiso oficial.
13. Daños o lesiones causados por el uso en condiciones de agua cero visibilidad (corrientes fuertes o agua turbia, espacio confinados).
14. Daños o lesiones causados por factores externos incontrolables, incluyendo colisión grave, marejada o daños provocados por animales.
15. Daños o lesiones causados por infracciones tales como cualquier dato, foto o material de vídeo grabado por el uso del CHASING M2 S.
16. Otras pérdidas que no están cubiertas por el alcance de la responsabilidad de Chasing.

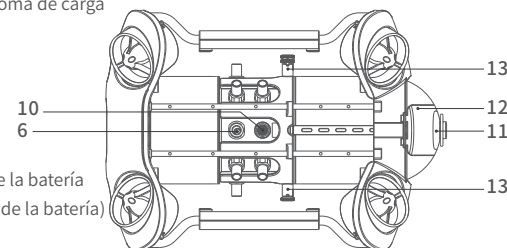
ROV/Drone

ES

El ROV a nivel industrial CHASING M2 S se reforma integralmente, que adopta un diseño de fuselaje abierto, una estructura cerrada insignia, un motor antiatasco de arena de tercera generación de CHASING, un sistema inteligente de control de vuelo y un algoritmo de imagen. CHASING M2 S tiene una velocidad máxima de 3 marchas, una profundidad de 100 m y un radio horizontal máximo de 200 m. Está compatible con brazo manipulador, GOPRO, luces LED externas, pinzas láser, etc. Se incorpora cámara antivibración EIS de 4K / 12 millones de píxeles, luz LED de 4000 lúmenes, batería extraíble / reemplazable, tarjeta de memoria Micro SD conectable, fuselaje compacto de aleación de aluminio (con el peso menos de 4,5KG), bobinador manual tipo cable (estándar), y bobinador eléctrico (opcional). Toda la máquina es pequeña ligera, simple y fácil de usar, adecuada para diversos escenarios de operación bajo el agua.

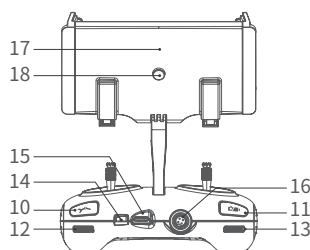
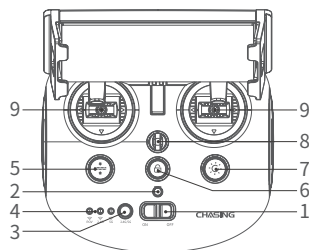


1. Cámara
2. Luces LED
3. Propulsores / hélice
4. Ranura micro SD
5. Socket de amarre / Toma de carga
6. Sensor
7. Cabina principal
8. Cabina de la batería
9. Soporte de hebilla
10. Interfaz periférica
11. Anillo de tracción de la batería
(Para el desmontaje de la batería)
12. Cierre de la batería
13. Bloqueo Twist Lock de la batería



Mando de control

ES El mando de control Chasing M2 S. Se conecta directamente al M2 S a través del cable umbilical, sincronizando inalámbricamente a su teléfono móvil/Tablet a través de Wi-Fi. Permite que el M2 S muestre una transmisión de vídeo en directo en su móvil/Tablet, lo que permite a los usuarios controlar el M2 S en tiempo real. La salida HDMI de la estación base también se puede utilizar para mostrar una transmisión de vídeo en directo a una pantalla más grande.



1. Interruptor de encendido: Enciende y apaga el controlador
2. Indicador de encendido: Verde (máx. potencia), azul (potencia media), rojo (mín. potencia)
3. Interruptor Wi-Fi: Pulsación corta para cambiar a Wi-Fi de 5/2,4 GHz
4. Indicador de señal:
2.4G: Indicador wifi de 2.4 GHz, siempre encendido durante el funcionamiento
5G: Indicador wifi de 5 GHz, siempre encendido durante el funcionamiento.
ROV (dron): Indica el estado de comunicación entre el controlador y el dron (la luz fija indica una conexión correcta y la luz parpadeante indica desconexión.)
5. Tecla de restablecimiento: una pulsación corta para restablecer la posición horizontal del ROV. Una pulsación larga para cambiar el modo de control.
6. Desbloquear: Bloqueado/Desbloqueado, el estado actual de los propulsores aparecerá en la aplicación.
7. Control de la luz LED: Luz led de encendido/apagado (0 %, 50 %, 100 %)
8. Hebilla de seguridad: Puede utilizarse para asegurar el controlador con una cuerda y evitar que se caiga.
9. Palancas de control: Se utilizan para controlar la navegación del ROV
10. Botón de multifunción: para controlar accesorios
11. Foto/Vídeo: Pulsación corta para hacer fotos; pulsación larga para iniciar/finalizar la grabación de vídeo
12. Ruedecilla derecha de ajuste: Ajuste el ángulo de giro o controle la apertura y cierre de la sujeción
13. Ajuste del ángulo de inclinación: Ajuste el ángulo de cabeceo
14. Puerto tipo C: Conexión directa con el teléfono/tableta
15. Conector HDMI: Salida de imagen en HD de 1080p en tiempo real
16. Conector del cable de anclaje/Conector de carga
17. Pinza para el teléfono/tableta: Se usa para colocar el teléfono/tableta sobre el soporte de montaje.
18. Botón de agarre: Separe los dos extremos de la pinza, coloque el teléfono/tableta y, a continuación, presione este botón para que la pinza se apriete.

*Nota: No coloque el controlador en el agua para evitar dañar el dispositivo, los daños causados por el agua no están cubiertos por la garantía.

Introducción a los indicadores del mango

Batería:

Rojo: 10 % ↓ La luz roja parpadea rápidamente; 10-29 % La luz roja permanece iluminada fija.

Azul: 30-69 % La luz azul permanece iluminada fija.

Verde: 70-100 % La luz verde permanece iluminada fija.

Indicador de señal:

2.4G: Indicador de Wi-Fi de 2,4 GHz, permanece encendido cuando está activado.

5G: Indicador wifi de 5 GHz, siempre encendido durante el funcionamiento.

ROV: Indica el estado de comunicación entre el controlador y el ROV (la luz fija indica una conexión correcta y la luz parpadeante indica desconexión.)

Botón de reposicionamiento:

Se ilumina la luz azul fija cuando el ROV no está en una posición no horizontal..

Botón de desbloqueo:

Bloqueado: Ninguna luz. Desbloqueado: Luz azul encendida.

Botón de control de la luz LED:

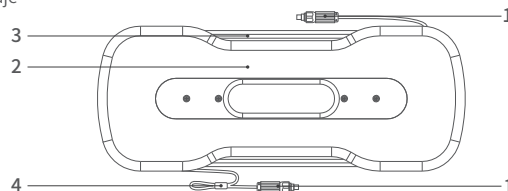
Luz LED máx. intensidad: La luz indicadora azul fija. Luz LED mín. intensidad: Luz azul indicadora parpadeante. Luz LED apagada: Luz indicadora azul apagada.

100/200 metros cable y enrollador

El cable umbilical se utiliza para conectar el M2 S con el mando de control.

El enrollador tiene la finalidad de almacenar el cable.

1. Conectores de anclaje
2. Correa
3. Enrollador
4. seguro



*Advertencia: • No ponga la correa expuesta (sin conexión) en el agua o el líquido plastificante de la correa.

• Compruebe si la junta tórica del conector de anclaje previa a la inmersión, realice un reemplazo cuando se pierda o se dañe.

Instalación y Conexión

ES

1 Descargar CHASING GO1 App

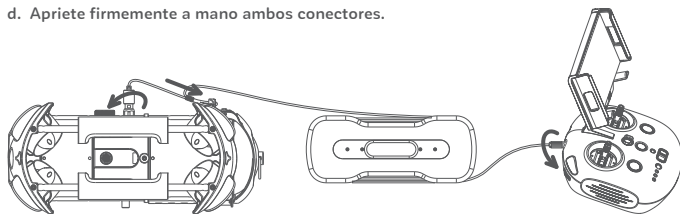
CHASING GO1 App:

Escanee el siguiente código QR o visite el sitio web de IOS APP Store/Google Play/Chasing para descargarlo. (Para IOS 9.0 o posterior/Android versión 4.4 o posterior)



2 Conectar el ROV con el controlador remoto

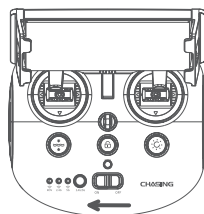
- Inserte uno de los conectores terminales del cable de anclaje al conector del controlador remoto.
- Reserve una longitud adecuada de cable y cuelgue la hebilla en el soporte de la hebilla y deje que coja tensión.
- Inserte el otro conector del cable de anclaje en el ROV.
- Apriete firmemente a mano ambos conectores.



*Advertencia: Compruebe las juntas tóricas de los conectores del cable de anclaje antes de sumergir el dron. Si falta alguna o presenta daños, reemplácela a tiempo.

3 Encender el ROV

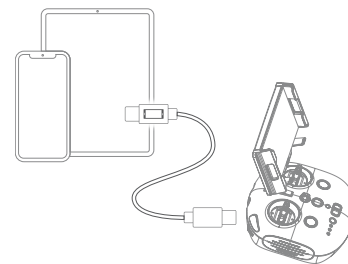
- Presione el botón de encendido del controlador remoto.
- Transcurridos unos segundos, se encenderá una de las luces, 5G o 2.4G, permaneciendo encendida. Las luces led del dron destellarán brevemente, acompañado de Tres avisos sonoros de autocomprobación.
- Compruebe todos los conectores y luces antes de la inmersión, y desbloquee el ROV cuando esté todo listo para sumergirlo.



4 Conecte el mando a distancia al teléfono/tableta

Método 1: Conexión directa por cable USB

Elija un cable adecuado al tipo de dispositivo móvil. El paquete incluye un cable con conector Lightning, un cable micro USB y un cable Tipo C. Conecte el extremo del cable con el logotipo del teléfono al dispositivo móvil.



Nota: * Se recomienda utilizar

este tipo de conexión para el teléfono/tableta y el mando a distancia.

* Si falla la conexión, intente desactivar la red Wi-Fi y móvil de su teléfono. Si sigue fallando, puede ser un problema de compatibilidad del teléfono/tableta. Seleccione el método

2 de conexión Wi-Fi. * El puerto tipo c del mando a distancia y los cables del mando a distancia conectados no admiten la carga.

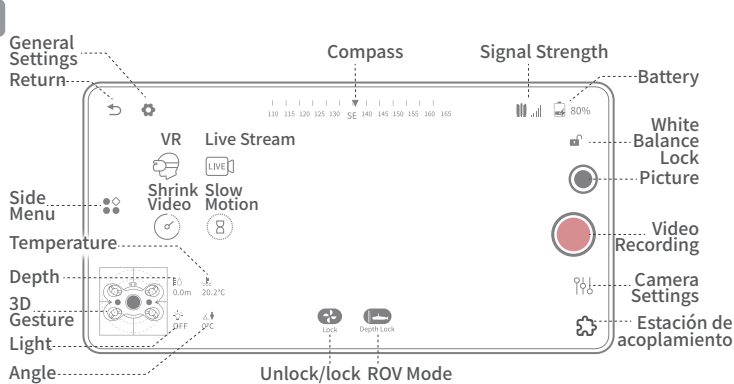
Método 2: Conexión Wi-Fi

- En el smartphone/tableta, acceda a los ajustes wifi.
- Espere de 5 a 10 segundos hasta que en las redes wifi disponibles aparezca la opción Chasing_xxxx.
- Selecciónela para conectar e introduzca la contraseña wifi: 12345678



5 Introducción a la interfaz de la aplicación

Abra la APP y entre en la cámara, verá la transmisión de escena en tiempo real .



- * Nota: 1. Como el dron se conectará a la Wi-Fi 2.4G de forma predeterminada, puede cambiar a 5G Wi-Fi para obtener un mejor Experiencia. (Encienda 5Ghz en el Ajuste-M2 S, el Wi-Fi del M2 S se reiniciará automáticamente y es posible que tenga que volver a conectarse a la Wi-Fi).
2. Puede consultar más videos de orientación en la página del sitio web <https://www.chasing.com/>, or puede ponerse en contacto con el equipo de soporte global con cualquier pregunta: support@chasing-innovation.com

6 Suelte el ROV en el agua

- Sujete las empuñaduras a ambos lados del ROV con ambas manos y tire suavemente el ROV al agua.
- Desbloquea el Propulsor (motores) para bucear.
- Para una mejor experiencia, se recomienda asegurarse de que la profundidad del agua supere 1 metro.

Descarga de vídeo y fotos

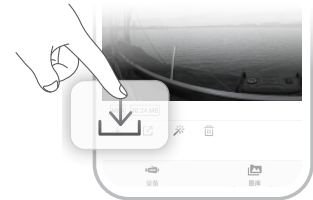
Conectar Wi-Fi

- 1) Conecte el ROV con el mando a distancia mediante la correa, Cambie el botón de encendido del mando a distancia.
- 2) Encuentra el M2 S_xxxxxxx Wi-Fi en la lista de Wi-Fi de teléfono / tableta / portátil.
- 3)Entrada M2 S Wi-Fi Contraseña :12345678



Descargar al teléfono/tableta

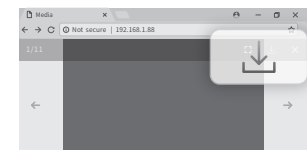
- 1) Abra la aplicación CHASING GO1, haga clic en el botón Medios en la esquina inferior derecha.
- 2) Encuentra el vídeo / foto que desea descargar. Haga clic en el botón de descarga y la imagen se guardará directamente en el álbum de fotos del teléfono / tableta (carpeta Descargar).



Descargar al computador

(portátil o el ordenador que podría utilizar Wi-Fi)

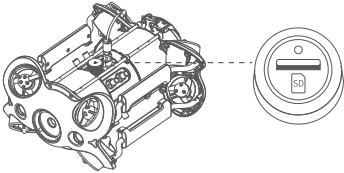
- 1)Abra el navegador web y escriba IP address :192.168.1.88
- 2)Encuentra el vídeo/foto que quieres descargar. Haga clic en el icono de descarga y guarde, a continuación, las imágenes se guardarán generalmente en la carpeta De descarga.
- 3)Se recomienda utilizar Firefox o Google Chrome navegador para una mejor experiencia.



Copia de la tarjeta micro SD

- ES
- 1)Retire la cubierta del contador de tomas de la tarjeta SD en el sentido de las agujas del reloj, luego abra el tapón de goma impermeable, y presione suavemente la tarjeta SD. Aparecerá automáticamente, a continuación, extraiga la tarjeta SD.

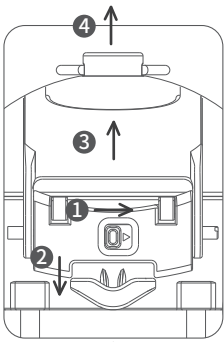
2)Lea la tarjeta SD en un lector de tarjetas y copie las imágenes con computadora.

3)Inserte la tarjeta SD de nuevo en la ranura de la tarjeta SD después de haber copiado las imágenes, presione suavemente para asegurar el compartimiento. La tarjeta SD y el tapón de goma impermeable están bloqueados, y apriete la tapa en el sentido de las agujas del reloj hacia abajo.
- 

Desmontar e instalar el compartimento de la batería

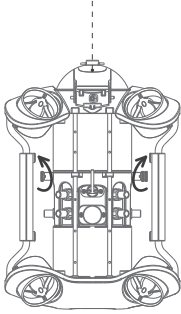
a Desmontar:

- 1) Gire las perillas de ambos lados del fuselaje 90° a la tarjeta de poca profundidad slot;
- 2) Gire el interruptor en el deslizador de la izquierda, y tirar del ensamblaje de la cerradura hacia arriba mientras se mantiene el seguro presionado;
- 3) Pliegue los lados inferiores de la placa de presión ③, a mano, tirar hacia a fuera haciendo presión③, y sostener de la hebilla parte trasera;
- 4) Tire lentamente del compartimento de la batería para sacarlo de forma segura, sin provocar daño.



b Instalar:

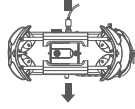
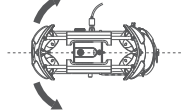
- 1) Gire las perillas en ambos lados del fuselaje 90° a la ranura de la tarjeta profunda;
- 2) Instale lentamente el compartimento de la batería a lo largo del conducto debajo del fuselaje. Presione hacia abajo hasta que oiga un sonido de " clic" y las perillas se cierran en su lugar.
- 3) Tire de los lados inferiores de la placa de presión a mano, tire hacia abajo para deformar la placa de presión ③, hacer que la hebilla se apriete en el soporte trasero;
- 4) Presione firmemente el conducto del conjunto de bloqueo. Cuando se oye un sonido de "clic", la hebilla se ajusta correctamente y, a continuación, la instalación se ha completado.



- * Advertencia: 1. Antes de extraer o instalar la tarjeta Micro SD, cambie el botón de encendido del mando a distancia a la salida, y limpiar el agua en el ROV;
2. Compruebe la junta tórica en el conector de la correa, asegúrese de que la junta tórica no se puede exprimir al apretar la cubierta. Si se pierde o se daña, reemplázelo a tiempo.

Actitud de navegación

M2 S tiene 8 propulsores con sistema vectorial, diseño que permite el movimiento OMNI (arriba, abajo, izquierda y derecha, atrás y adelante, cabeceo, balanceo y panorámica) en todas las direcciones. El valor predeterminado es el modo de control básico, adecuado para principiantes. Los parametros de navegación y el control remoto son los siguientes:

Controlador	ROV (dirección de navegación)	Controlador	ROV (dirección de navegación)
Joystick izquierdo 	Hacia adelante/ hacia atrás 	Joystick izquierdo 	Gire a la izquierda / derecha 
Joystick Derecho 	Paneo Izquierda y Derecha 	Joystick Izquierdo 	Arriba/Abajo 
Desplácese por la rueda izquierda 	Gire el dial para ajustar la actitud de inclinación 	Desplácese por la rueda derecha 	Desplácese por la rueda derecha 

Si es necesario, los usuarios pueden cambiar de modo pulsando largamente el botón "One-key reset" del mando a distancia. Al cambiar al modo avanzado, el ROV puede lograr un movimiento completo de plena libertad. El modo avanzado se basa en la perspectiva de first-persona.

* Nota: en el modo básico, el ángulo máximo de inclinación y balanceo es de unos 80 grados.

Guía de carga de batería

ROV & controlador

Adapter (25.2V 2.9A) : Es un cargador 3 en 1 que podría cargar el ROV, el mando a distancia, la cabina de la batería y el carrito E-reel, La luz roja indica que está cargando, la luz verde indica que está totalmente cargado.

Reemplazo del motor

Cuando el motor no se puede utilizar debido a la oxidación y el atasco de arena, véase el video instructivo "Reemplazo del motor" en el sitio web oficial <http://www.chasing.com> y siga los pasos para reemplazar el motor por sí mismo.

Especificación

ROV

Tamaño	15*10.5*6.5 inch
Peso	4.5kg
Batería	97.68Wh
Maximo profundidad	328 ft
Maximo velocidad	1.5 m/s (3 Knots))
Duración batería	≤4h (Depende del entorno)
Siclo de batería	> 300tiempo
Temperatura operación	14°F~113°F

Sensor

IMU	Giroscopio de tres ejes
	acelerometro
	compass
Ptermofpuenrida	< ±0.25m
Sensor de temperatura	< ±2°C

Cable & Winder

328ft Version (100M)	1.8kg
656ft Version(200M)	2.5kg

Adaptador

Cargador adaptador	2.9A/25.2V
Tiempo de carga ROV	2.5h
Mando a distancia tiempo de carga	2h

Luces LED regulables

Brillo	2 x 2000lm
Color Temperatura	5000K~5500K
CRI	85
Dimming	Tres niveles de ajuste

Camera

CMOS	1/2.3
Apertura	F2.8
Longitud focal	3.2mm
Gama ISO	100-6400
Campo de visión	150°
Imagen máxima Resolución	12M
Tipos de archivos de imagen	JPEG/DNG
Video normal	4K UHD:3840*2160 30fps
	FHD:1920*1080 30/60/120fps
Video en Slow motion	720P: 8x (240fps)
	1080P: 4x (120fps)
Video en Time-lapse	4K/1080P
Máximo de video Stream	60M
Tipo de video	MP4
Tarjeta Memoria SD	Standard 64G (apoyo máximo 512G)

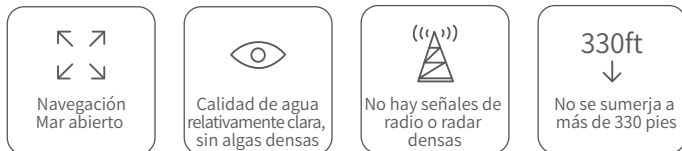
Controlador remoto

Tamaño	160 x 155 x 125 mm
Peso	0,685 kg
Capacidad de la batería	2500 mAh
Duración de la batería	≥ 6 h (dependiendo de las condiciones de trabajo)
Inalámbrico	Wifi
HDMI	1080p
Tipo C	Comunicación USB

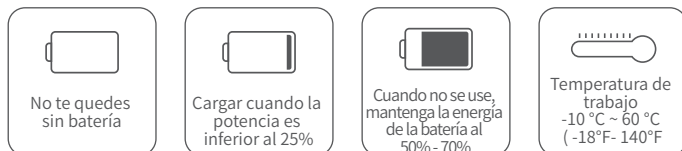
Mantenimiento y precauciones

ES

1 Seguridad de la navegación



2 Protección de la batería



3 Protección de carga

- Utilice únicamente el adaptador estándar Chasing
- Red light means charging.
- Luz verde significa completamente cargada.

4 Propulsores/Helices



- a.No toque las hélices del Propulsor
- b.No desbloquee el Propulsor durante más de 30 segundos en el aire para evitar el sobrecalentamiento.
- c.Después de usar el ROV en el agua salada, por favor póngalo en agua dulce durante aproximadamente 1 hora y enciéndalo, deje que el dron corra durante 10 minutos para descargar la sal, y pruebe el agua después de limpiar con una toalla.

5 Conectores / Conectores de anclaje

- Check the Connector socket and tether pre-dive, keep dry and clean. Salt and moisture may cause corrosion of the connector. Be sure to wash the socket with fresh water if the interface has water stains, and make the connectors dry after cleaning.

6 O-ring

- Compruebe la toma del conector y el anclaje antes de la inmersión, manténgalo seco y limpio. La sal y la humedad pueden causar corrosión del conector.
- Asegúrese de lavar la toma con agua dulce si la interfaz tiene manchas de agua, y hacer que los conectores se sequen después de la limpieza.

Other

1. No encienda las luces LED antes de entrar en el agua para evitar daños. Compruebe si los propulsores se están atascando por algas o asuntos externos, enjuaga el ROV con agua fresca y luego sécalo y ponlo de nuevo en la caja de embalaje.
- 3.El mando a distancia no se puede lavar con agua, por favor límpialo con una toalla.
- 4.El anillo de tiro en el extremo de la batería sólo puede ser usado para quitar la batería, no para levantar el ROV, de lo contrario puede dañar el ROV.
- 5.No coloque objetos pesados sobre el dron o los accesorios para evitar posibles daños.
- 6.Las personas menores de 16 años sólo deben usar este dron bajo la supervisión de un adulto.
- 7.Cuando no lo use, por favor no exponga el dron y sus accesorios a la luz del sol. Guárdelo en un lugar fresco o en una caja especial.
- 8.El cloruro u otros químicos pueden erosionar el Chasing M2 S. No lo utilice si la piscina está bajo un alto nivel de cloro.
9. Desbloquee el bloqueo del compartimento de la batería antes de retirarlo; de lo contrario, la posventa no recupera los daños provocados por una extracción violenta.

Ayuda

Si tiene alguna duda o problema técnico, envíe un correo electrónico al servicio posventa de chasing o contáctenos por el sitio web oficial.

Servicio de postventa oficial del sitio web:

<https://www.chasing.com/> >> Contáctenos >> Atención al cliente en línea >> haga clic aquí

Correo electrónico posventa: support01@chasing-innovation.com-- Europa
support02@chasing-innovation.com --Asia y Oceanía
support03@chasing-innovation.com - América del Norte, del Sur y África

CHASING

Esta guía está sujeta a las actualizaciones sin previo aviso.

Puedes verificarlo en el sitio web oficial de Chasing para la última versión:

<https://www.chasing.com>

ES